

Семантика перемещения

В чем проблема

Фундаментальным принципом организации работы функций в языках C/C++ является соглашение о передаче параметров по значению. Это означает, что формальный параметр функции является самостоятельным объектом, и при вызове функции выполняется копирование значения из фактического параметра в этот формальный параметр. Далее при выполнении операции возврата `return` значение, вычисляемое в этом операторе, также копируется в некоторый временный объект, который далее участвует в вычислении тех выражений, откуда эта функция была вызвана.

Пока речь идет о передаче простых значений (например, базовых типов), это копирование не вызывает особых проблем и эффективно защищает внешний по отношению к функции контекст от возможного случайного изменения в результате вызова функции. Однако для более “тяжеловесных” объектов — классов языка C++ подобное копирование может оказаться весьма накладным в плане расходования вычислительных мощностей процессора и соответственно вылиться в заметное увеличение времени работы. Для обеспечения корректности передачи параметров и возврата значений в случае классов рекомендуется всегда следовать **правилу трех**, т.е. в явном виде предоставлять для класса конструктор копирования, оператор присваивания с копированием и деструктор.

Одной из естественных попыток устранить эту проблему стало использование указателей и ссылок при передаче параметров. В этом случае в функцию копируется не сам класс, а только ссылка/указатель, которые уже весьма малы по занимаемой памяти и не повлекут заметных расходов на их копирование. Однако в некоторых случаях нам принципиально не удастся использовать ссылки, особенно если речь идет о передаче возвращаемого значения из функции.

Рассмотрим следующий простой пример — класс, представляющий собой простейший массив. Предположим, что для таких массивов определена операция сложения как почленная сумма элементов массивов. Для простоты представленный код не будет содержать никаких проверок корректности, поскольку не в них сейчас проблема. То есть мы обращаем внимание только на суть операций копирования при передаче параметров.

```
class Arr {
    size_t size;    // размер
    double *x;     // сам массив
public:
    Arr(size_t _size=0) : x(nullptr), size(_size) {
        if(size) x = new double[size];
    }

    // правило трех:
    Arr(const Arr &b) : x(nullptr), size(b.size) {
        if(size) x = new double[size];
        for (size_t i = 0; i < size; ++i) { x[i] = b.x[i]; }
    }
    const Arr & operator=(const Arr &b) {
        delete [] x;    x = nullptr;
        size = b.size;
        if(size) x = new double[size];
        for (size_t i = 0; i < size; ++i) { x[i] = b.x[i]; }
        return *this;
    }
    ~Arr() { delete [] x;}
};
```

```

// сумма
Arr operator+(const Arr &b) { // не обращаем внимания на
    Arr sum(size);           // корректность этой операции
    for (size_t i = 0; i < size && i < b.size; ++i) {
        sum.x[i] = x[i] + b.x[i];
    }
    return sum;
}
// остальные методы класса нам пока не интересны
};

```

Как мы видим, оператор присваивания и конструктор копирования содержат циклы прохода по всем значениям. И в операторе сложения мы не можем уйти от возвращения вычисленного внутри результата `sum` по значению. Следовательно, здесь будет задействован конструктор копирования с дополнительным циклом прохода по всем элементам. Здесь у нас параметрами методов является ссылка `const Arr &b` и поэтому проблем при передаче этого параметра нет. Но вполне могла бы быть ситуация, когда для некоторого вызова допустима сигнатура только с параметром по значению (`Arr b`).

Рассмотрим вот такой пример.

```

size_t n = 1000000;
Arr a(n), b(n), c(n), d(n);
... заполнение этих массивов .....
d = a + b + c;

```

В последней операции два сложения и, следовательно два раза возникнет копирование класса `Arr`. Кроме этого, результатом сложения будет временный объект, который нужен только для того, чтобы стать правым аргументом в операции присваивания. После присваивания этот временный объект уже никому не нужен. Возникает естественное желание попытаться воспользоваться этим временным статусом и сэкономить на копированиях в тех местах, где участвуют временные объекты, которые будут почти сразу уничтожены.

Как ее решать

Это желание привело к введению в язык техники перемещения и понятия `rvalue` ссылки. Если не вдаваться в тонкости, то `rvalue` — это ссылка на объект, который повлется в правой части некоторой операции и уже не нужен (может быть уничтожен) после выполнения этой операции. Классическими примерами таких операций являются как раз присваивание и конструктор копирования в случае, когда их аргументы получают-ся как временные объекты, созданные по результатам некоторых других вычислений. В этом случае мы можем упростить конструктор и присваивание, просто обменяв области памяти левой и правой части присваивания (и аналогично для конструктора). При этом обмен больших областей часто можно выполнить просто обменом указателей, что намного проще, чем прямой обмен данными. Эта техника называется перемещением и выливается во введение конструктора перемещения и присваивания с перемещением. В нашем случае это выглядит так

```

Arr(Arr &&b) : size(b.size), x(b.x) {
    b.x = nullptr; b.size = 0;
}
const Arr & operator=(Arr &&b) {
    size_t n = size; size = b.size; b.size = n;
}

```

```

    double *p = x; x = b.x; b.x = p;
    return *this;
}

```

Здесь `Arr &&b` — формальный синтаксис объявления ссылки `rvalue` для типа `Arr`. Эта ссылке не константная так как параметр `b` в результате меняет свое состояние.

В этих функциях исчезли циклы копирования, а суть сводится к обмену значениями размера массива и указателями на его начало. Обратите внимание, в присваивании нет освобождения текущего массива `delete []x;`, этот указатель просто обменивается с `b.x` и будет освобожден, когда мы выйдем из области видимости объекта `b`, и он будет уничтожен.

При такой технике в вышеупомянутом примере присваивания с суммой трех объектов в правой части уже будут срабатывать конструкторы копирования и присваивания с перемещением.

Заметим, что современные компиляторы иногда самостоятельно могут оптимизировать вычисления, используя технику `RVO` (`Return Value Optimization`). В этом случае они могут применять технику перемещения даже если программист не определил явно конструктор и оператор присваивания с перемещением. Конечно, это будет происходить только в относительно простых случаях. Для компилятора `GCC` существует параметр `-fno-elide-constructors`, который отключает `RVO`, и в этом случае все операции происходят с необходимым копированием. Вот наглядный пример

```

// файл rvo.cpp
#include <iostream>

struct A {
    int x;
    A(int xx) : x(xx) { std::cout << "A(int)\n"; }
    A(const A &b) : x(b.x) { std::cout << "A(const A&)\n"; }
    const A & operator=(const A &b) {
        x = b.x;
        std::cout << "operator=\n";
        return *this;
    }
    A operator+(const A &b) {
        A a(x + b.x);
        std::cout << "operator+\n";
        return a;
    }
    ~A() { std::cout << "~A()\n"; }
};

int main()
{
    A a(10), b(20), c(0);
    std::cout << "-----\n";
    c = a + b;
    return 0;
}

```

Теперь посмотрим как проявляется `RVO` при разных режимах компиляции.

<code>g++ rvo.cpp</code>	<code>g++ -fno-elide-constructors rvo.cpp</code>
вывод программы:	вывод программы:
<code>A(int)</code>	<code>A(int)</code>

```

A(int)          A(int)
A(int)          A(int)
-----
A(int)          A(int)
operator+       operator+
operator=       A(const A&)
~A()            ~A()
~A()            operator=
~A()            ~A()
~A()            ~A()
~A()            ~A()
~A()            ~A()

```

Видно, что во втором случае происходит создание и уничтожение дополнительного объекта при отработке оператора `return`, а в первом случае фактически происходит перемещение в локальный объект `A` а в операторе сложения.

В некоторых случаях программист может сам решить, что некоторый объект в его программе уже стал не нужен и может быть использован как приемник для перемещения данных какой-либо операции. Для этого используется функция `std::move`, которая превращает свой аргумент в `rvalue` ссылку.

В качестве примера рассмотрим следующую программу, которая иллюстрирует семантику перемещения, правило пяти и использование функции `move` для простейшего класса-массива. Запустите эту программу и проследите вызовы конструкторов, деструкторов и других операторов класса при выполнении простейших действий в каких случаях используется копирование, а в каких перемещение. Для этого во все операторы вставлены строки для печати соответствующих сообщений.

```

#include <iostream>
using namespace std;

class A
{
    size_t n;
    double *x;
public:
    double & operator[](int i) { return x[i]; }
    const double & operator[](int i) const { return x[i]; }
    size_t Size() const { return n; }

    A(size_t nn) {
        n = nn;
        x = new double[nn];
        cout << "base A()\n";
    }
    A(const A & b) {
        x = new double[b.n];
        n = b.n;
        for (size_t i = 0; i < n; i++) x[i] = b.x[i];
        cout << "copy A()\n";
    }
    A(A &&b) {
        x = b.x;
        n = b.n;
        b.x = nullptr;
        b.n = 0;
    }
};

```

```

        cout << "move A()\n";
    }
    const A & operator=(const A& b) {
        delete [] x;
        x = new double[b.n];
        n = b.n;
        for (size_t i = 0; i < n; i++) x[i] = b.x[i];
        cout << "copy =\n";
        return *this;
    }
    const A & operator=(A&& b) {
        int m = n; n = b.n; b.n = m;
        double *p = x; x = b.x; b.x = p;
        cout << "move =\n"; return *this;
    }
//    A operator+(const A &b) const {
//        A s(n);
//        for (size_t i = 0; i < n && i < b.n; i++) s[i] = x[i] + b.x[i];
//        return s;
//    }

friend A operator+(const A &a, const A &b);
friend ostream & operator<<(ostream &os, const A &a);
};

A operator+(const A &a, const A &b)
{
    A s(a.n);
    for (size_t i = 0; i < a.n && i < b.n; i++) s[i] = a[i] + b[i];
}

ostream & operator<<(ostream &os, const A &a)
{
    os << "A: ";
    for (size_t i = 0; i < a.n; i++) os << " " << a[i];
    os << endl;
    return os;
}

int main()
{
    A a(3);
    a[0] = a[1] = a[2] = 1;
    cout << "a " << a;

    A b(3);
    b[0] = b[1] = b[2] = 2;
    cout << "b " << b;

    A c(a);
    cout << "c " << c;

    cout << "A d(move(a)) -----\n";
    A d(move(a));
}

```

```

cout << "d " << d;
cout << "a " << a;

cout << "c = b  -----\n";
c = b;
cout << "b " << b;
cout << "c " << c;

cout << "b = c + d -----\n";
b = c + d;
cout << "b " << b;
cout << "c " << c;
cout << "d " << d;

cout << "c = move(b) -----\n";
c = move(b);
cout << "b " << b;
cout << "c " << c;

cout << "A f(b + c); -----\n";
A f(b + c);
cout << "f " << f;
cout << "b " << b;
cout << "c " << c;

return 0;
}

```