

Слияние за $O(N)$ без использования дополнительной памяти

Базовые факты, идеи и алгоритмы:

- для слияния упорядоченных массивов длины N и M достаточно буфера длины $\min(N, M)$;
- буфер слияния может сохранять исходное множество значений своих элементов (но как-то переставленных), если вместо присваивания использовать процедуру обмена swap;
- существует метод сортировки с линейной трудоемкостью по перестановкам (метод перестановки максимума);
- циклический сдвиг массива длины N на K позиций осуществляется за $O(N)$ операций.

Алгоритм слияния.

Пусть дан массив длины N , который разбит на две упорядоченных по возрастанию части: начальный участок A длины NA и конечный участок B длины NB , $N = NA + NB$. Требуется получить упорядоченное по возрастанию состояние всего массива.

Пусть $K = \sqrt{N}$

1. Будем разбивать массив на подотрезки длины K . Определим K наибольших элементов отсортированного массива. Для этого запустим алгоритм слияния двух имеющихся частей со стороны их максимумов, но не будем реально переписывать элементы массива, а будем только двигать указатели, пока “накопленная” часть (наибольших элементов) не достигнет длины K . Позиции указателей на частях A и B покажут какие элементы пойдут в набор K максимальных из каждой отсортированной части.

= сложность шага $O(K)$ операций

2. Переместим эти “старшие” элементы части в конец массива при помощи циклического сдвига (старшие элементы части B и так находятся в конце массива)

= сложность шага $O(N)$ операций

Итак, K максимальных элементов находятся в конце массива, и этот блок K элементов будет у нас буфером слияния (с сохранением значений).

3. Теперь разобьем оставшуюся часть на отрезки длины K , отсчитывая их от точки контакта частей A и B . В результате наш массив в общем случае разобьется на 5 зон:

A_1 — начальная часть зоны A , которая оказалась длиной меньше K ,

AB — последовательность отрезков одинаковой длины K , сначала из части A , потом из части B ,

B_1 — конечная часть зоны B , которая оказалась длиной меньше K ,

C — отрезок длины K с K наибольшими элементами всего массива.

= сложность шага $O(1)$ операций (определить начальные позиции и длины этих зон)

4. Отсортируем зону AB по возрастанию как массив отрезков размера K , взяв в качестве функции сравнения сравнение первых элементов отрезков и используя метод сортировки с линейным количеством перестановок.

= сложность шага: сравнений $O(K^2) = O(N)$, перестановок $O(K)$, каждая перестановка $O(K)$, итого $O(N)$.

5. Проведем слияние двух первых отрезков части АВ с использованием буфера С. Заметим, что при этом первый отрезок будет уже соответствовать отсортированному состоянию части АВ. Действительно, никакие элементы третьего и последующих отрезков не могут при последующей сортировке сдвинуться в первый отрезок так как они заведомо не меньше либо всех элементов первого отрезка, либо всех элементов второго отрезка (так как из трех отрезков как минимум два происходят из одной и той же части А или В). Далее проведем слияние 2 и 3 отрезков части АВ, и т.д. слияние отрезков $i, i+1$ до конца части АВ. В результате часть АВ окажется отсортированной.

= сложность шага: K слияний со сложностью $O(K)$, т.е. всего $O(N)$.

6. Итак, часть АВ отсортирована. Проведем ее слияние с частями А1 и В1 (они уже изначально отсортированы) с использованием буфера С.

= сложность шага: два слияния со сложностью $O(N)$ каждое.

7. Теперь весь массив отсортирован за исключением части С, которая содержит K наибольших элементов и находится в конце массива. Отсортируем ее произвольным алгоритмом (пузырьком). Массив полностью упорядочен, т.е. слияние окончено.

= сложность шага: сортировка $O(K^2) = O(N)$.

Итого полная трудоемкость есть $O(N)$, дополнительной памяти не потребовалось.

Интересно, насколько это будет медленнее слияния с дополнительной памятью :)))
Кстати, раз уж мы взялись экономить память, то и саму процедуру сортировки слиянием надо реализовывать нерекурсивно, т.е. по “восходящему” варианту. А это тоже не самый прозрачный алгоритм :)))